



O uso de tecnologias na reabilitação de pacientes com Lesão Medular Incompleta.

Autor(res)

Samira Maria Dos Anjos De Pinho
Rosana Gonçalves Da Silva
Marcos Flávio Destro Pereira

Categoria do Trabalho

Trabalho Acadêmico

Instituição

CENTRO UNIVERSITÁRIO ANHANGUERA

Resumo

Introdução: Indivíduos com lesão medular incompleta (LMEi) frequentemente apresentam comprometimento sensorial e/ou motor, com impacto em várias capacidades funcionais e dificultando o desempenho das atividades diárias. **Objetivo:** O objetivo dessa revisão bibliográfica é reconhecer a importância da implementação de tecnologias para tratamento e reabilitação de pacientes com (LMEi). **Metodologia:** Foi realizada uma busca sistemática na base de dados da PubMed, utilizando as palavras-chave "Spinal Cord Injuries" e "Physiotherapy". Inicialmente, foram encontrados 4.522 artigos, que foram então filtrados para incluir apenas estudos publicados nos últimos 5 anos, com texto completo gratuito e que consistiam em ensaios clínicos randomizados. Após a aplicação dos filtros, restaram 49 resultados. Após leitura completa foram selecionados 4 artigos para inclusão na revisão. **Desenvolvimento:** Foi analisado 4 estudos com 113 participantes, onde os autores Gómez e Suárez, defendem que o uso dessa tecnologia é eficaz sozinha, o autor Agudo apresentou que o exoesqueleto necessita de dispositivos de auxílio a marcha para o paciente se manter em equilíbrio, já o autor Edwards afirma que esse equipamento é um excelente co-interventor, sua pesquisa comparou o treinamento de marcha de exoesqueleto (12 semanas, 36 sessões) com treinamento de marcha padrão. **Conclusão:** Esta revisão bibliográfica evidencia que ambos os tipos de mecanismos robóticos podem fornecer um alto volume de repetições de movimentos de alta qualidade, promovendo recuperação funcional e potencialmente facilitando a plasticidade adaptativa. **Referências-** 1-BEZUIDENHOUT, L. M. et al. Feasibility of robotic locomotor training in acute spinal cord injury in a low-resource setting: A pilot randomized controlled trial. *Spinal Cord Series and Cases*, [S.l.], v. 8, n. 1, p. 1–8, 2022. Disponível em: <https://pubmed.ncbi.nlm.nih.gov/35094007/>. Acesso em: 7 maio 2025. 2 BLAIR, M. E. et al. Robotic Exoskeleton Gait Training After Spinal Cord Injury: A Randomized Controlled Pilot Study. *Archives of Physical Medicine and Rehabilitation*, [S.l.], v. 105, n. 1, p. 20–28, 2024. Disponível em: <https://pubmed.ncbi.nlm.nih.gov/36964574/>. Acesso em: 7 maio 2025.